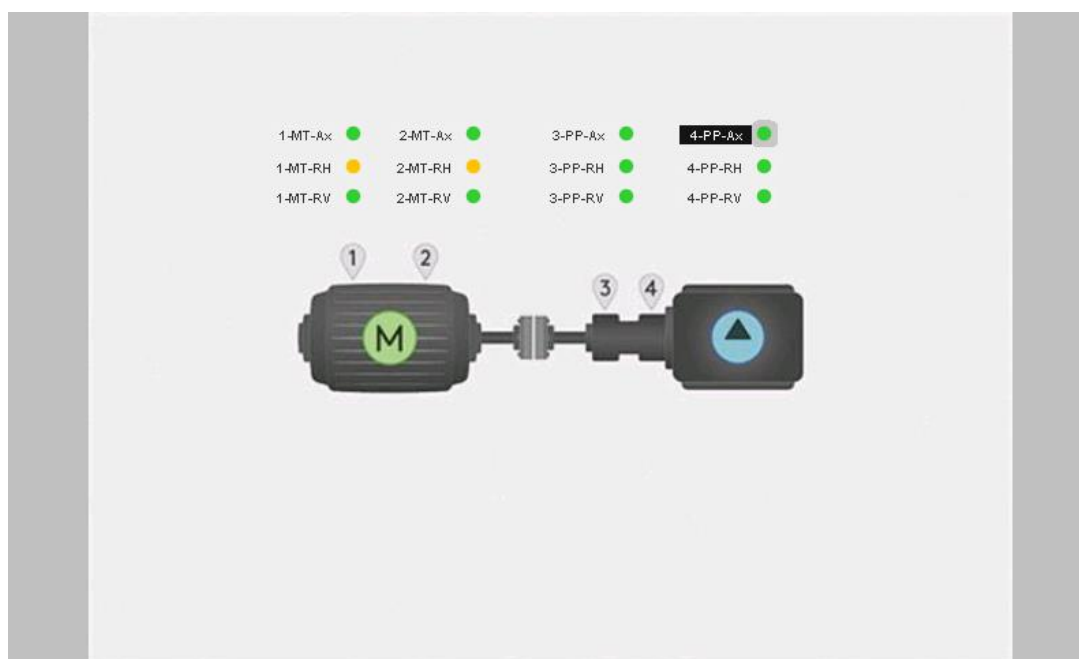


REPORTE EXPERTO

Máquina	bomba agua
Fecha	20190404_115448
Dispositivo SN	11699
Diagnóstico	Cavitación + Desbalance

1. MACHINE DESCRIPTION

Nombre	bomba agua
Velocidad de Rotación	1789 RPM
Potencia	30 kW





2. RESUMEN



El valor global todavía es aceptable para el componente 'Electric motor'.
 El valor global todavía es aceptable para el componente 'Pump'.

3. DETALLES DE LOS DEFECTOS Y RECOMENDACIONES

Defectos	Severidad	Confianza	Ubicación (es)
Cavitación		****	Electric motor \ 1-Motor-NDE Electric motor \ 2-Motor-DE Pump \ 3-Pump-DE Pump \ 4-Pump-NDE
Desbalance		****	Electric motor \ 1-Motor-NDE Electric motor \ 2-Motor-DE Pump \ 3-Pump-DE Pump \ 4-Pump-NDE

Recomendaciones:

- Corregir cavitación: tomar acciones de control de proceso. Siga el comportamiento dinámico de la bomba para evitar daños en el impulsor.
- Desbalanceo debe ser corregido: inspeccione o realice un balanceo de la máquina tan pronto sea posible.

4. COMENTARIOS













Según el operador, el equipo no está considerado para mantenimiento en la siguiente parada.

5. IMÁGENES DE LA INSPECTION



REPORTE EXPERTO

6. VIBRACION GLOBAL (VELOCIDAD)

	AX	RH*	RV**	Unit
1-Motor-NDE	3.27 	8.52 	3.28 	mm/s
2-Motor-DE	4.57 	8.98 	3.03 	mm/s
3-Pump-DE	5.68 	4.82 	3.62 	mm/s
4-Pump-NDE	4.92 	3.34 	3.52 	mm/s

* RH = Dirección radial Horizontal. Para medición oblicua le corresponde la dirección Obliqua 1 (RO1).
Para máquina vertical, le corresponde la dirección radial principal (R =).

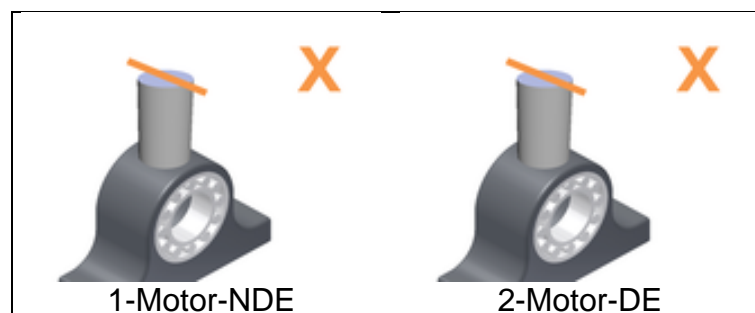
** RV = Dirección radial Vertical. Para medición oblicua le corresponde la dirección Obliqua 2 (RO2).
Para una máquina vertical, le corresponde la dirección radial perpendicular a la dirección principal (R⊥)

7. VIBRACION GLOBAL (ACELERACIÓN)

	AX	RH*	RV**	Unit
1-Motor-NDE	0.162	0.251	0.317	g
2-Motor-DE	0.179	0.366	0.289	g
3-Pump-DE	0.561	0.709	0.503	g
4-Pump-NDE	0.524	0.652	0.425	g

* RH = Dirección radial Horizontal. Para medición oblicua le corresponde la dirección Obliqua 1 (RO1).
Para máquina vertical, le corresponde la dirección radial principal (R =).

** RV = Dirección radial Vertical. Para medición oblicua le corresponde la dirección Obliqua 2 (RO2).
Para una máquina vertical, le corresponde la dirección radial perpendicular a la dirección principal (R⊥)

8. IMAGEN DE LA POSICION DEL SESNOR TRIAXIAL


REPORTE EXPERTO

